

# DM n°2 – Algèbre 1

*Hugo SALOU*  
*Dept. Informatique*



*28 novembre 2024*

# Exercice 1.

1. L'idée est de montrer que les polynômes racines non réelles d'un polynôme réel sont deux à deux conjuguées, et qu'elles (une racine et sa racine conjuguée) ont même multiplicité. Fixons une racine  $\alpha_i$  non réelle, et posons  $P = \sum_{j=0}^n p_j X^j$  la décomposition de  $P$  en monômes. Alors, on a  $\sum_{j=0}^n p_j \alpha_i^j = 0$  et donc, en passant au conjugué,  $\sum_{j=0}^n \bar{p}_j \bar{\alpha}_i^j = \bar{0}$ . Et, comme les coefficients sont réels, on en déduit que  $\sum_{j=0}^n p_j \bar{\alpha}_i^j = 0$  et donc  $\bar{\alpha}_i$  est aussi une racine de  $P$ . Ceci fonctionne quel que soit le polynôme  $P$ . Ensuite, en posant  $P = (X - \alpha_i)(X - \bar{\alpha}_i)Q$ , on peut appliquer un même raisonnement sur  $Q$ . D'où, par récurrence décroissante sur la multiplicité  $m_i$ , on a que  $\alpha_i$  et  $\bar{\alpha}_i$  ont même multiplicité.

Ceci justifie que

$$J^* = \{i \in \llbracket 1, d \rrbracket \mid \bar{\alpha}_i = \alpha_j \text{ avec } j \in J\}$$

et

$$J = \{i \in \llbracket 1, d \rrbracket \mid \bar{\alpha}_i = \alpha_j \text{ avec } j \in J^*\}.$$

Ainsi, pour  $R$  et  $S$  deux polynômes de  $\mathbb{R}_{n-1}[X]$ ,

$$\begin{aligned} \phi(R, S) &= \sum_{i \in I} \overbrace{m_i R(\alpha_i) S(\alpha_i)}^{\in \mathbb{R}} + \sum_{i \in J \cup J^*} m_i R(\alpha_i) S(\alpha_i) \\ &= \sum_{i \in I} m_i R(\alpha_i) S(\alpha_i) + \sum_{i \in J} m_i (R(\alpha_i) S(\alpha_i) + R(\bar{\alpha}_i) S(\bar{\alpha}_i)) \\ &= \sum_{i \in I} m_i R(\alpha_i) S(\alpha_i) + \sum_{i \in J} m_i \underbrace{(R(\alpha_i) S(\alpha_i) + \overline{R(\alpha_i) S(\alpha_i)})}_{2\operatorname{Re}(R(\alpha_i) S(\alpha_i)) \in \mathbb{R}}. \end{aligned}$$

D'où on a bien  $\phi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ .

2. a) Tout polynôme  $P$  de  $\mathbb{C}[X]$  se décompose, de manière unique, en deux polynômes à coefficients réels  $P_1, P_2$  tels que  $P = P_1 + iP_2$ . (On décompose chaque coefficient en partie réelle/imaginaire et on crée ainsi  $P_1$  et  $P_2$ .) On note ainsi  $\text{Re}(P) = P_1$  et  $\text{Im}(P) = P_2$ . Ainsi, on définit les applications

$$\Phi : \begin{array}{l} H_1 \longrightarrow H_2 \\ f \longmapsto \end{array} \begin{array}{l} \mathbb{C}_{n-1}[X] \rightarrow \mathbb{C} \\ P = P_1 + iP_2 \mapsto f(P_1) + if(P_2), \end{array}$$

et

$$\Psi : \begin{array}{l} H_2 \longrightarrow H_1 \\ f \longmapsto \end{array} \begin{array}{l} \mathbb{R}_{n-1}[X] \rightarrow \mathbb{C} \\ P \mapsto f(P). \end{array}$$

Vérifions la  $\mathbb{C}$ -linéarité de ces deux applications, puis qu'elles sont l'inverse l'une de l'autre.

- ▷ Si  $f, g \in H_1$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$ , alors, pour tout  $P \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ , où  $P = P_1 + iP_2$  avec  $P_1, P_2 \in \mathbb{R}_{n-1}[X]$ , on a

$$\begin{aligned} \Phi(\lambda f + \mu g)(P) &= (\lambda f + \mu g)(P_1) + i(\lambda f + \mu g)(P_2) \\ &= \lambda(f(P_1) + if(P_2)) + \mu(g(P_1) + ig(P_2)) \\ &= \lambda\Phi(f)(P) + \mu\Phi(g)(P). \end{aligned}$$

Ceci étant vrai quel que soit  $P$ , on en déduit que  $\Phi$  est  $\mathbb{C}$ -linéaire.

- ▷ Si  $f, g \in H_2$  et  $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$ , alors, quel que soit le polynôme  $P \in \mathbb{R}_{n-1}[X]$ , on a que

$$\begin{aligned} \Psi(\lambda f + \mu g)(P) &= (\lambda f + \mu g)(P) \\ &= \lambda f(P) + \mu g(P) \\ &= \lambda\Psi(f)(P) + \mu\Psi(g)(P), \end{aligned}$$

d'où la  $\mathbb{C}$ -linéarité de  $\Psi$ .

- ▷ Si  $f \in H_1$ , alors pour tout  $P \in \mathbb{R}_{n-1}[X]$ ,

$$\Psi(\Phi(f))(P) = \Phi(f)(P) = f(P) + if(0) = f(P),$$

par  $\mathbb{R}$ -linéarité de  $f$ . D'où  $\Psi \circ \Phi = \text{id}_{H_1}$

▷ Si  $f \in H_2$ , alors pour tout  $P = P_1 + iP_2 \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ ,

$$\begin{aligned} \Phi(\Psi(f))(P) &= \Psi(f)(P_1) + i\Psi(f)(P_2) \\ &= f(P_1) + if(P_2) \\ &= f(P), \end{aligned}$$

par  $\mathbb{C}$ -linéarité de  $f$ . D'où  $\Phi \circ \Psi = \text{id}_{H_2}$ .

On en conclut que  $\Phi$  est un isomorphisme de  $H_1$  à  $H_2$ .

Pour montrer que les formes  $(\text{ev}_{\alpha_i})_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  sont linéairement indépendantes dans  $H_1$ , on vérifie (de manière équivalente, par isomorphisme) que  $(\Phi(\text{ev}_{\alpha_i}))_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  sont linéairement indépendantes dans  $H_2$ . Or, pour tout  $i \in \llbracket 1, d \rrbracket$ , et tout polynôme  $P = P_1 + iP_2 \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ , on a

$$\Phi(\text{ev}_{\alpha_i})(P) = P_1(\alpha_i) + iP_2(\alpha_i) = \tilde{\text{ev}}_{\alpha_i}(P),$$

où  $\tilde{\text{ev}}_x : \mathbb{C}_{n-1}[X] \rightarrow \mathbb{C}$  est la fonction d'évaluation d'un polynôme complexe en  $x$ . Et, on sait que les  $(\tilde{\text{ev}}_{\alpha_i})_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  sont linéairement indépendantes dans  $H_2$  car les  $(\alpha_i)_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  sont distinctes. On en déduit que les  $(\text{ev}_{\alpha_i})_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  sont linéairement indépendantes dans  $H_1$ .

**b)** On a trois cas à traiter. Soit  $Q \in \mathbb{R}_{n-1}[X]$ , avec la décomposition en monômes  $Q = \sum_{k=0}^n q_k X^k$ , où les  $q_k$  sont nuls pour  $k > \text{deg } Q$ .

▷ Soit  $i \in I$ . Alors,  $\text{ev}_{\alpha_i}(Q) = Q(\alpha_i) \in \mathbb{R}$  car  $\alpha_i \in \mathbb{R}$ .

▷ Soit  $i \in J$ . Alors,

$$\text{ev}_{\alpha_i}(Q) + \text{ev}_{\bar{\alpha}_i}(Q) = \sum_{k=0}^n q_k \underbrace{(\alpha_i^k + \bar{\alpha}_i^k)}_{2\text{Re}(\alpha_i^k)} \in \mathbb{R}.$$

▷ Soit  $i \in J^*$ . Alors,

$$i(\text{ev}_{\alpha_i} - \text{ev}_{\bar{\alpha}_i})(Q) = \sum_{k=0}^n q_k i \underbrace{(\alpha_i^k - \bar{\alpha}_i^k)}_{2i \text{Im}(\alpha_i^k) \in i\mathbb{R}} \in \mathbb{R}.$$

Dans chacun des cas, on a montré que  $\phi_i$  est à valeurs réelles.

Pour montrer que  $(\phi_i)_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  est  $\mathbb{R}$ -libre, soient  $\lambda_1, \dots, \lambda_d$  des réels tels que

$$\lambda_1 \phi_1 + \dots + \lambda_d \phi_d = 0,$$

d'où

$$(*) : \quad 0 = \sum_{i \in I} \lambda_i \text{ev}_{\alpha_i} + \sum_{j \in J} (\lambda_j - i\lambda_{j^*}) \text{ev}_{\alpha_j} + \sum_{j^* \in J^*} (\lambda_j + i\lambda_{j^*}) \text{ev}_{\alpha_{j^*}},$$

où l'on note  $j^*$  l'unique élément de  $J^*$  tel que  $\alpha_{j^*} = \bar{\alpha}_j$  (et inversement pour  $j$  à partir de  $j^* \in J^*$ ). On évalue  $(*)$

- ▷ en  $\alpha_i$  pour  $i \in I$ , ce qui donne  $\lambda_i = 0$  pour tout  $i \in I$  ;
- ▷ en  $\alpha_j$  pour  $j \in J$ , ce qui donne  $\lambda_j = i\lambda_{j^*}$  quel que soit l'entier  $j \in J$ , ceci implique donc que  $\lambda_j = \lambda_{j^*} = 0$  pour tout  $j \in J$  car  $\lambda_j \in \mathbb{R}$  ;

On en conclut que

- ▷ pour  $i \in I$ ,  $\lambda_i = 0$  ;
- ▷ pour  $j \in J$ ,  $\lambda_j = 0$  ;
- ▷ pour  $j^* \in J^* = \{j^* \mid j \in J\}$ ,  $\lambda_{j^*} = 0$ .

On en conclut que la famille  $(\phi_i)_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  est  $\mathbb{R}$ -libre.

**3.** Pour  $R \in E$ , on a

$$q(R) = \phi(R, R) = \sum_{i \in I} m_i \phi_i(R)^2 + \sum_{j \in J} m_j (\phi_j(R)^2 - \phi_{j^*}(R)^2), \tag{0.1}$$

car

$$\phi_i(R)^2 = \begin{cases} \text{ev}_{\alpha_i}(R)^2 & \text{si } i \in I \\ \text{ev}_{\alpha_i}(R)^2 + \text{ev}_{\alpha_{i^*}}(R)^2 + 2\text{ev}_{\alpha_i}(R)\text{ev}_{\alpha_{i^*}}(R) & \text{si } i \in J \\ -\text{ev}_{\alpha_i}(R)^2 - \text{ev}_{\alpha_{i^*}}(R)^2 + 2\text{ev}_{\alpha_i}(R)\text{ev}_{\alpha_{i^*}}(R) & \text{si } i \in J^*. \end{cases}$$

On applique ensuite le théorème d'inertie de Sylvester (car on est dans un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  isomorphe à  $\mathbb{R}^n$ ) : la décomposition 0.1 à l'aide de la famille libre  $(m_i \phi_i)_{i \in \llbracket 1, d \rrbracket}$  (car pas de

racine à multiplicité nulle) nous donne que la signature  $(r, s)$  de  $\phi$  est  $(\#I + \#J, \#J)$ . Finalement, on sait par dénombrement que  $r + s = \#(I \sqcup J \sqcup J^*) = d$  est le nombre de racines distinctes de  $P$  et  $r - s = \#((I \sqcup J) \setminus J) = \#I$  est le nombre de racines réelles de  $P$ .

## Exercice 2.

On notera  $\mathbb{k}$  le corps de caractéristique supérieure à 2, et  $E$  le  $\mathbb{k}$ -espace vectoriel de dimension finie.

1. Comme  $q$  et  $q'$  sont proportionnelles et toutes deux non dégénérées, il existe  $\lambda \in \mathbb{k}^\times$  tel que  $q = \lambda q'$ . Soit  $x \in E$ . On a l'équivalence suivante :

$$\begin{aligned}x \in \mathcal{C}_q &\iff q(x) = 0 \\ &\iff \lambda q'(x) = 0 \\ &\iff q'(x) = 0 \text{ car } \lambda \neq 0 \\ &\iff x \in \mathcal{C}_{q'}.\end{aligned}$$

On a donc  $\mathcal{C}_q = \mathcal{C}_{q'}$ .

2. On commence par calculer, pour  $\alpha \in \mathbb{k}$ ,

$$q(\alpha u + v) = \alpha^2 q(u) + q(v) + 2\alpha \varphi(u, v).$$

- a) On procède en deux temps.

- ▷ Premièrement, on suppose  $v \in \mathcal{C}_q$  et on montre ainsi l'inclusion  $D_{u,v} \subseteq \mathcal{C}_q$ . En effet, pour tout  $\alpha \in \mathbb{k}$ , on a

$$q(\alpha u + v) = \underbrace{q(v)}_{v \in \mathcal{C}_q} + 2\alpha \underbrace{\varphi(u, v)}_{v \in H_u} = 0,$$

d'où  $\alpha u + v \in \mathcal{C}_q$ .

- ▷ Deuxièmement, on suppose  $v \notin \mathcal{C}_q$  et, par l'absurde, soit  $\alpha u + v \in \mathcal{C}_q \cap D_{u,v}$ . Alors,

$$q(v) = q(\alpha u + v) + 2\alpha \varphi(u, v) = 0 + 0$$

et donc  $v \in \mathcal{C}_q$ ; **absurde**. D'où,  $\mathcal{C}_q \cap D_{u,v} = \emptyset$  si  $v \notin \mathcal{C}_q$ .

b) On procède par équivalence. Soit  $\alpha \in \mathbb{k}$ .

$$\alpha u + v \in \mathcal{C}_q \iff q(\alpha u + v) = 0 \iff q(v) = -2\alpha\varphi(u, v).$$

Or,  $2\varphi(u, v)$  est non nul car :  $\text{car}(\mathbb{k}) > 2$  et  $v \notin H_u$ . D'où,

$$\alpha u + v \in \mathcal{C}_q \iff \alpha = -\frac{q(v)}{2\varphi(u, v)} =: \alpha^*.$$

Ceci implique que  $D_{u,v} \cap \mathcal{C}_q$  est réduit au point  $\alpha^*u + v$ .

3. a) Le raisonnement de la question 2 peut également s'appliquer à  $q'$  en remplaçant  $\mathcal{C}_q$  par  $\mathcal{C}_{q'}$  et  $H_u$  par  $H'_u$ . On a l'équivalence suivante :

$$\begin{aligned} v \in H_u &\iff \mathcal{C}_q \cap D_{u,v} \text{ n'est pas réduit à un seul point} \\ &\iff \mathcal{C}_{q'} \cap D_{u,v} \text{ n'est pas réduit à un seul point} \\ &\iff v \in H'_u. \end{aligned}$$

Dans cette équivalence, on utilise le fait que  $D_{u,v}$  n'est pas réduit à un seul point. On en conclut  $H_u = H'_u$ . Mais, par définition d'hyperplan orthogonal à  $u$ , on a

$$\ker \varphi(u, \cdot) = H_u = H'_u = \ker \varphi'(u, \cdot).$$

Ceci implique que  $\varphi(u, \cdot)$  et  $\varphi'(u, \cdot)$  sont proportionnelles et ainsi il existe  $\lambda_u \in \mathbb{k}^\times$  (non nul pour garantir l'égalité des noyaux) tel que

$$\varphi'(u, \cdot) = \lambda_u \varphi(u, \cdot).$$

b) Supposons  $v \notin H_u$ . D'une part, par l'égalité des cônes, on sait que  $\mathcal{C}_q \cap D_{u,v} = \mathcal{C}_{q'} \cap D_{u,v}$ . D'autre part, par la question 2b, ces deux intersections sont réduites à un seul point. Il y a donc égalité de ces deux points :

$$v - \frac{q(v)}{2\varphi(u, v)}u = v - \frac{q'(v)}{2\varphi'(u, v)}u.$$

D'où, car  $u \neq \{0\}$ ,

$$\varphi(u, v) q(v) = \lambda_u \varphi(u, v) q'(v),$$

et parce que  $u \notin H_u$ , on peut simplifier par  $\varphi(u, v)$ . On en déduit  $q'(v) = \lambda_u q(v)$



4. a) Supposons  $v + w \in H_u$  et montrons que l'on a nécessairement  $v + 2w \notin H_u$ . Ainsi,  $\varphi(u, v + w) = 0$  et alors,

$$\varphi(u, v + 2w) = \varphi(u, v + w) + \varphi(u, w) = \varphi(u, w) \underset{(*)}{\neq} 0,$$

où  $(*)$  est vérifié car  $w \notin H_u$ . D'où,  $v + 2w \notin H_u$ .

- b) On applique l'identité de polarisation en utilisant la question 3b.

D'une part, on suppose  $v + w \notin H_u$ , pour pouvoir appliquer 3b. On peut utiliser l'identité de polarisation parce que  $(\text{car } \mathbb{k}) > 2$ . On a

$$\begin{aligned} \varphi'(v, w) &= \frac{1}{2}(q'(v + w) - q'(v) - q'(w)) \\ &= \frac{1}{2}(\lambda_u q(v + w) - \lambda_u q(v) - \lambda_u q(w)) \\ &= \lambda_u \cdot \frac{1}{2}(q(v + w) - q(v) - q(w)) \\ &= \lambda_u \varphi(v, w). \end{aligned}$$

Supposons alors  $v + 2w \notin H_u$  (disjonction de cas 4a). Ainsi,

$$q'(v + 2w) = q'(v) + 4\varphi'(v, w) + 4q'(w),$$

d'où, où l'on remplace  $q'(\cdot)$  par  $\lambda_u q(\cdot)$  car  $v, w, v + 2w \notin H_u$ , et donc

$$4\varphi'(v, w) = \lambda_u q(v + 2w) - \lambda_u q(v) - 4\lambda_u q(w) = 4\lambda_u \varphi(v, w).$$

Et, 4 est inversible car (par l'absurde)  $2 \times 2 = 4$  et  $\mathbb{k}$  est un anneau intègre et  $(\text{car } \mathbb{k}) > 2$  donc 2 non nul. D'où, l'égalité  $\varphi'(v, w) = \lambda_u \varphi(v, w)$ .

5. Soit  $n + 1$  la dimension de  $E$ . On considère une base  $(v_i)_{i \in [1, n]}$  de  $H$ . Complétons cette base en une base de  $E$  avec  $\mathcal{B} = (v_i)_{i \in [0, n]}$ , où  $v_0 \notin H$ . De plus, considérons  $\ell : E \rightarrow \mathbb{k}$  une forme linéaire telle que  $\ker \ell = H$ .

Ainsi, on pose  $e_i = v_i + v_0$  pour  $i > 0$  et  $e_0 = v_0$ . La famille, notée  $\mathcal{B}' = (e_i)_{i \in [0, n]}$ , forme une base de  $E$ . De plus, chacun des

vecteurs n'est pas dans  $H$ . En effet, pour  $e_0$ , c'est par hypothèse. Et, pour  $e_i$  avec  $i \geq 1$ , on a

$$\ell(e_i) = \cancel{\ell(v_i)}_{v_i \in \ker \ell} + \ell(v_0) = \ell(v_0) \neq 0$$

car  $v_0 \notin H = \ker \ell$ . On en conclut que l'on a bien construit une base de  $E$  dont aucun vecteur n'est dans  $H$ .

Considérons  $H := H_u$ , et la base obtenue par la construction précédente. Pour tout  $i, j \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , on a

$$\varphi'(e_i, e_j) = \lambda_u \varphi(e_i, e_j),$$

car  $e_i, e_j \notin H$ . D'où, par bilinéarité, tout  $x, y \in E$ , avec la décomposition  $x = x_0 e_0 + \cdots + x_n e_n$  et  $y = y_0 e_0 + \cdots + y_n e_n$ , on a

$$\varphi'(x, y) = \sum_{i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket} x_i y_j \varphi'(e_i, e_j) = \lambda_u \sum_{i, j \in \llbracket 0, n \rrbracket} x_i y_j \varphi(e_i, e_j) = \lambda_u \varphi(x, y).$$

On termine avec, quel que soit  $x \in E$

$$q'(x) = \varphi'(x, x) = \lambda_u \varphi(x, x) = \lambda_u q(x),$$

où  $\lambda_u \in \mathbb{k}^\times$  est constant, d'où  $q$  et  $q'$  sont proportionnelles.

# Exercice 3.

On notera  $k$  le corps de caractéristique supérieure à 2, et  $E$  le  $k$ -espace vectoriel de dimension finie.

1. On procède en 4 temps.

- ▷ « (i)  $\implies$  (ii) ». Dans une base  $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$  (en l'occurrence, c'est  $(\Phi^{-1}((1, 0)), \Phi^{-1}((0, 1)))$  en notant  $\Phi$  l'isomorphisme), la matrice de  $q$  s'écrit

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

car

$$\varphi(ue_1 + ve_2, we_1 + xe_2) = \frac{1}{2}((u+w)(v+x) - uv - wx) = \frac{1}{2}(ux + vw).$$

On pose  $a = 0$  puis  $\mathcal{B}' = (2e_1, e_2)$ , et la matrice s'écrit bien

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & a \end{pmatrix}.$$

- ▷ « (ii)  $\implies$  (i) ». Considérons une base  $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$  dans laquelle la matrice de  $q$  s'écrit

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & a \end{pmatrix},$$

avec  $a \in k$ . Considérons la base  $\mathcal{B}' = (f_1, f_2)$  définie par

$$f_1 = e_1 \quad \text{et} \quad f_2 = e_2 - \frac{a}{2}e_1.$$

Dans cette base, on a

- $\varphi(f_1, f_1) = \varphi(e_1, e_1) = 0$  ;
- $\varphi(f_2, f_2) = \varphi(e_2, e_2) - a\varphi(e_1, e_2) + (a/2)^2\varphi(e_1, e_1)$  qui est nul car  $\varphi(e_2, e_2) = a$  et  $\varphi(e_1, e_2) = 1$  ;
- $\varphi(f_1, f_2) = \varphi(e_1, e_2) - a\varphi(e_1, e_1)/2 = 1 - 0 = 1$  et de même par symétrie de  $\varphi$ .

On en conclut que la matrice s'écrit

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

c'est donc que l'on a bien l'isomorphisme avec  $(\mathbb{k}^2, q')$  (il suffit de diviser un des vecteurs de la base par 2 pour obtenir le facteur  $\frac{1}{2}$ ).

- ▷ « (i)  $\implies$  (iii) ». Comme pour l'implication (i)  $\implies$  (ii), supposons qu'il existe  $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$  dans laquelle la matrice de  $q$  s'écrit

$$A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Considérons une nouvelle base  $(f_1, f_2)$  définie par

$$f_1 = e_1 + e_2 \quad \text{et} \quad f_2 = e_1 - e_2,$$

où l'on a

- $\varphi(f_1, f_1) = 2\varphi(e_1, e_2) = 1$  ;
- $\varphi(f_2, f_2) = -2\varphi(e_1, e_2) = -1$  ;
- $\varphi(f_1, f_2) = \varphi(e_1, e_2) - \varphi(e_2, e_1) = 0$ .

Dans cette base, la matrice de  $q$  s'écrit donc

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

- ▷ « (iii)  $\implies$  (i) ». Soit  $(e_1, e_2)$  la base dans laquelle  $q$  s'écrit comme la matrice diagonale  $\text{diag}(1, -1)$ . On pose la base  $(f_1, f_2)$  définie par

$$f_1 = \frac{e_1 + e_2}{2} \quad \text{et} \quad f_2 = \frac{e_1 - e_2}{2}.$$

On a donc

- $\varphi(f_1, f_1) = 1^2 - 1^2 = 0$  ;
- $\varphi(f_2, f_2) = 1^2 - 1^2 = 0$  ;
- $\varphi(f_1, f_2) = \varphi(e_1, e_1)/2 - \varphi(e_2, e_2)/2 = 2/2 = 1$ .

On obtient donc bien la matrice de la forme

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

c'est donc que l'on a bien l'isomorphisme avec  $(\mathbb{k}^2, q')$  (il suffit de diviser un des vecteurs de la base par 2 pour obtenir le facteur  $\frac{1}{2}$ ).

Ceci démontre bien

$$(ii) \iff (i) \iff (iii).$$

## 2. On procède par double implications.

- ▷ «  $\implies$  ». Supposons qu'il existe une base  $\mathcal{B}$ , que l'on indice  $(e_1, \dots, e_n, f_1, \dots, f_n)$ , dans laquelle la matrice de  $q$  est égale à

$$\begin{pmatrix} 0_n & I_n \\ I_n & 0_n \end{pmatrix}.$$

Définissons les plans par  $P_i = \text{Vect}(e_i, f_i)$  pour  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Par construction à partir de la base  $\mathcal{B}$ , on a bien

$$E = P_1 \oplus P_2 \oplus \dots \oplus P_n.$$

Montrons que les plans sont deux-à-deux orthogonaux. Soient  $i \neq j$  avec  $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . L'orthogonalité des deux plans  $P_i$  et  $P_j$  découle du fait que les vecteurs de bases de  $P_i$  et ceux de  $P_j$  sont deux à deux orthogonaux par l'interprétation matricielle. Les plans sont donc bien deux à deux orthogonaux. Il reste à démontrer que chaque plan vérifie les conditions de la question 1. La matrice de  $q|_{P_i}$  dans la base  $\mathcal{B}_i = \{e_i, f_i\}$  de  $P_i$  est égale à

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

ce qui valide la condition (ii). Ceci permet de conclure que  $q$  est hyperbolique.

- ▷ «  $\Leftarrow$  ». Supposons  $q$  hyperbolique. Considérons la décomposition en plans de  $E$

$$E = P_1 \oplus P_2 \oplus \dots \oplus P_n$$

telle que, les plans sont deux-à-deux orthogonaux et que chaque plan vérifie les conditions de la question 1. On construit une base  $\mathcal{B}_i = \{e_i, f_i\}$  de chacun des plan  $P_i$ , puis on pose les deux familles  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n, f_1, \dots, f_n\}$  et  $\mathcal{C} = \{e_1, f_1, e_2, f_2, \dots, e_n, f_n\}$ , qui sont deux bases de l'espace  $E$ . Par orthogonalité des plans et par la question 1, on sait que dans la base  $\mathcal{C}$ , la matrice de  $q$  est diagonale par blocs

$$\text{Mat}_{\mathcal{C}}(q) = \begin{pmatrix} M & 0 & \dots & 0 \\ 0 & M & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & M \end{pmatrix}$$

où chaque bloc diagonal vaut

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Par changement de base (il suffit de réorganiser les lignes et les colonnes) de  $\mathcal{C}$  à  $\mathcal{B}$ , on obtient :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(q) = \begin{pmatrix} 0_n & I_n \\ I_n & 0_n \end{pmatrix}.$$

D'où l'équivalence.

- 3. a)** Soit  $x \in S$ . Montrons que  $x \in S^\perp$ . Soit  $y \in S$ , et alors

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{2}(\overbrace{q(x+y)}^{\in S} - q(x) - q(y)) = 0,$$

car  $S \subseteq \mathcal{C}_q$ . On en déduit que  $x \in S^\perp$  et donc  $S \subseteq S^\perp$ . Ainsi, comme  $q$  est non dégénérée et  $E$  de dimension finie, on a

$$\dim S^\perp = \dim E - \dim S \quad \text{et} \quad \dim S \leq \dim S^\perp,$$

d'où,

$$2(\dim S) \leq \dim E.$$

- b)** Soit  $x \in S$  et  $y \in F$ . On a  $\varphi(x, y) = 0$  car  $x \in S$  et  $y \in S^\perp$ . D'où l'inclusion  $S \subseteq F^\perp$ .
- c)** D'une part, on a l'inclusion  $\ker \Phi \subseteq G^\perp$ . En effet, si  $\Phi(x)(y) = \varphi(x, y) = 0$  pour tout  $y \in G$ , alors  $x \in G^\perp$ . Et, on sait que  $x \in S \subset S^\perp$ . Ainsi, pour  $a \in G$  et  $b \in S$ , alors

$$\varphi(x, a + b) = \varphi(x, a) + \varphi(x, b) = 0 + 0 = 0,$$

car  $x \in G^\perp$  et  $x \in S^\perp$ . D'où,  $x \in (G + S)^\perp = F^{\perp\perp} = F$  car  $q$  non dégénérée en dimension finie. Ainsi  $x \in F \cap S = \{0\}$  car somme directe. On en conclut que  $\ker \Phi = \{0\}$  l'application est donc injective.

D'autre part, on a égalité des dimensions. En effet, on a

$$\dim F + \dim S = \dim S^\perp = \dim E - \dim S,$$

car  $q$  non dégénérée en dimension finie et somme directe  $F \oplus S = S^\perp$ . D'où,

$$\dim F = \dim E - 2 \dim S.$$

De même, on a

$$\dim G + \dim S = \dim E - \dim F,$$

donc

$$\begin{aligned} \dim G^* &= \dim G \\ &= \dim E - (\dim E - 2 \dim S) - \dim S \\ &= \dim S. \end{aligned}$$

D'où  $\Phi$  est un isomorphisme.

- d)** On considère  $(h_1, \dots, h_m)$  une base orthogonale de  $G$ . Et, parce que  $\Phi$  est un isomorphisme et  $(h_1^*, \dots, h_m^*)$  est une base de  $G^*$ , on a que  $(\Phi^{-1}(h_1^*), \dots, \Phi^{-1}(h_m^*))$  est une base

de  $S$ . Pour construire une base  $\mathcal{B}$  de  $F^\perp = G \oplus S$ , on considère

$$\mathcal{B} = (\Phi^{-1}(h_1^*), \dots, \Phi^{-1}(h_m^*), h_1, \dots, h_m).$$

Ainsi, par construction, la matrice de  $q|_{F^\perp}$  dans  $\mathcal{B}$  est de la forme

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix},$$

où

- ▷  $d_{i,j} = \varphi(h_i, h_j)$ , qui est nul si  $i \neq j$  (base orthogonale) ;
- ▷  $a_{i,j} = \varphi(\Phi^{-1}(h_i^*), \Phi^{-1}(h_j^*)) = 0$  car le premier vecteur est dans  $S$  et le second est dans  $S^\perp$  ;
- ▷  $b_{i,j} = \varphi(\Phi^{-1}(h_i^*), h_j) = h_i^*(h_j) = \delta_{i,j}$  (où l'on note  $\delta_{i,j}$  le symbole de Kronecker) ;
- ▷ de même que  $b_{i,j}$  pour  $c_{j,i}$  par symétrie de  $\varphi$ .

On en déduit que la matrice de  $q|_{F^\perp}$  dans la base  $\mathcal{B}$  est

$$\begin{pmatrix} 0_m & I_m \\ I_m & D \end{pmatrix},$$

où  $D$  est une matrice diagonale de taille  $m \times m$ .

On réalise un raisonnement très similaire à la question 2 mais en utilisant (ii) avec  $a$  quelconque (au lieu de  $a = 0$  comme dans la question 2). En effet, on pose, pour tout entier  $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$ , le plan  $P_i = \text{Vect}(h_i, \Phi^{-1}(h_i^*))$ . On sait que la matrice dans chacun de ces plans est

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & d_{i,i} \end{pmatrix},$$

qui vérifie donc les conditions de la question 1. De plus, tous ces plans sont deux à deux orthogonaux par interprétation matricielle de l'orthogonalité des vecteurs de base des deux plans.

On en conclut que  $q|_{F^\perp}$  est hyperbolique.



4. On va montrer, par récurrence sur  $m$ , que si  $V \leq E$  de dimension  $m$ , alors il existe  $G, H \leq V$  tels que  $V = G \oplus H$  avec  $q|_H$  hyperbolique et  $q|_G$  anisotrope et  $G \perp H$  et  $H \subseteq \mathcal{C}_q$ .
- ▷ Pour  $\dim V = 0$ , il suffit de poser  $V = \{0\} = G = H$ , et on vérifie clairement les résultats demandés sur  $G$  et  $H$ .
  - ▷ Pour  $\dim V > 0$ , soit  $x \in \mathcal{C}_q \cap V \setminus \{0\}$  (si cet ensemble est vide, on démontre le résultat aisément en posant  $G = V$  et  $H = \{0\} = \mathcal{C}_q \cap V$ ). Alors, parce que  $\mathcal{C}_q$  est un cône, on a l'inclusion  $\text{Vect } x \subseteq \mathcal{C}_q$ .

On décompose  $V = (\text{Vect } x) \overset{\perp}{\oplus} V'$  (cette décomposition est possible en complétant  $(x)$  en une base de  $V$  et par orthogonalisation de Gram-Schmidt  $(\star)$ ). Par hypothèse de récurrence, il existe  $G', H' \leq V'$  orthogonaux tels que la forme  $q|_{G'}$  est anisotrope, et la forme  $q|_{H'}$  est hyperbolique et  $V' = G' \oplus H'$ , où l'on a  $H' \subseteq \mathcal{C}_q$ .

Ainsi,  $H' \oplus (\text{Vect } x) \subseteq \mathcal{C}_q$  et c'est un sous-espace vectoriel, on peut donc lui appliquer la question 3. On considère donc un sous-espace vectoriel  $H \leq H' \oplus (\text{Vect } x)$  de dimension maximale tel que  $q|_H$  est hyperbolique (on a noté  $H = F^\perp$  dans la question 3). Et, on lui considère un supplémentaire orthogonal  $G$  dans  $V$  (qui existe par l'argument  $(\star)$ ). Il ne reste qu'à justifier que  $q|_G$  est anisotrope. Par l'absurde, si  $y \in \mathcal{C}_{q|_G} \setminus \{0\}$ , alors  $H \oplus (\text{Vect } y) \leq H' \oplus (\text{Vect } y)$  vérifie que la restriction de  $q$  est hyperbolique, mais de dimension plus grande, **absurde !** On en conclut que  $q|_G$  est anisotrope.

On conclut en utilisant le raisonnement pour  $V = E$ .

*Fin du DM.*