#### CHAPITRE 19



# TABLE DES MATIÈRES

Ι	Premières propriétés	2
II	Noyau et image	5
III	Théorème du rang	7
IV	Formes linéaires	10
$\mathbf{V}$	Projections et symétries	14

Première partie

Premières propriétés

**Définition:** Soient E et F deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels et  $f:E\to F.$  On dit que f est  $\underline{\text{linéaire}}$  si

 $\forall (x,y) \in E^2, \forall (\alpha,\beta) \in \mathbb{K}^2, f(\alpha x + \beta y) = \alpha f(x) + \beta f(y)$ 

**Définition:** On dit qu'un problème est <u>linéaire</u> s'il se présente sous la forme :

Résoudre  $\varphi(x) = y$ 

où l'inconnue est  $x \in E, y$  est un paramètre de F avec  $\varphi : E \to F$  linéaire.

Remarque (Notation):

Soient E et F deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels.

L'ensemble des applications linéaires de E dans F est  $\mathscr{L}(E,F).$ 

Si F=E, alors on note plus simplement  $\mathscr{L}(E)$  à la place de  $\mathscr{L}(E,E).$ 

Les éléments de  $\mathcal{L}(E)$  sont appelés endomorphismes (linéaires) de E.

**Proposition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E,F)$ ,  $g \in \mathcal{L}(F,G)$ . Alors  $g \circ f \in \mathcal{L}(E,G)$ .

**Proposition:**  $\mathcal{L}(E,F)$  est un sous-espace vectoriel de  $F^E$ .

**Proposition:**  $(\mathcal{L}(E), +, \circ, \cdot)$  est une K-algèbre (non commutative en général).

Corollaire: Soit  $P \in \mathbb{K}[X]$  et  $u \in \mathcal{L}(E)$ . On peut former  $P(u) \in \mathcal{L}(X)$ : on dit que P(u) est un polynôme d'endomorphisme.

**Proposition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  bijective. Alors  $f^{-1} \in \mathcal{L}(F, E)$ .

Remarque (Notation):

On note  $\mathrm{GL}(E)$  l'ensemble des endomorphismes de E bijectifs,  $\mathrm{GL}(E,F)$  l'ensemble des applications linéaires de E dans F bijectives.

Les éléments de GL(E) sont appelés <u>automorphismes (linéaires)</u> de E.

Corollaire:  $\operatorname{GL}(E)$  est un sous-groupe de  $(S(E), \circ)$ 

**Définition:** GL(E) est dit " le groupe linéaire de E".

Deuxième partie

Noyau et image

**Proposition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E,F), U$  un sous-espace vectoriel de E et V un sous-espace vectoriel de F.

- 1. f(U) est un sous-espace vectoriel de F.
- 2.  $f^{-1}(V)$  est un sous-espace vectoriel de E.

Corollaire: Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .

1.  $\operatorname{Ker}(f) = f^{-1}(\{0_F\}) = \{x \in E \mid f(x) = 0_E\}$  est un sous-espace vectoriel de E.

2.  $\mathrm{Im}(f)=f(E)=\{f(u)\mid u\in E\}$  est un sous-espace vectoriel de E.

Remarque (Rappel): Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ 

$$f$$
 injective  $\iff$   $\operatorname{Ker}(f) = \{0_E\}$   
 $f$  surjective  $\iff$   $\operatorname{Im}(f) = F$ 

6

Troisième partie

Théorème du rang

Dans ce paragraphe, E est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie.

**Proposition:** Soit  $f: E \to F$  un isomorphisme (i.e. une application linéaire bijective). Alors,  $\dim(E) = \dim(F)$ 

La première partie de la preuve précédente justifie le résultat suivant.

**Proposition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  injective.  $\mathcal{L} = (e_1, \dots, e_p)$  une famille libre de E. Alors  $(f(e_1), \dots, f(e_n))$  est une famille libre de F. En particulier,  $\dim(F) \geqslant \dim(E)$ .

La deuxième partie de la preuve prouve :

**Proposition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  surjective et  $\mathscr{G} = (e_1, \ldots, e_p)$  une famille génératrice de E. Alors  $(f(e_1), \ldots, f(e_p))$  est une famille génératrice de F. En particulier,

$$\dim(F) \leqslant \dim(E)$$

**Théorème** (Théorème du rang): Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .

$$\dim(E) = \dim(\operatorname{Ker}(f)) + \dim(\operatorname{Im}(f))$$

Remarque:

Soit E un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E.

<u>Cas 1</u>  $F = \{0_E\}$ , alors E est un supplémentaire de F.

 $Cas\ 2$   $F \neq \{0_E\}$ . Soit  $\mathscr{B} = (e_1, \dots, e_p)$  une base de F. Alors  $\mathscr{B}$  est une famille libre de E. On complète  $\mathscr{B}$  en une base  $(e_1, \dots, e_p, e_{p+1}, \dots, e_n)$  de E. On pose  $G = Vect(e_{p+1}, \dots, e_n)$ . On démontre que

$$F \oplus G = E$$

Corollaire: Soient E et F deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels de <u>même dimension finie</u> et  $f \in \mathcal{L}(E,F)$ .

$$\begin{array}{ccc} f \text{ injective} & \Longleftrightarrow & f \text{ surjective} \\ & \Longleftrightarrow & f \text{ bijective} \end{array}$$

Corollaire: Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  avec E de dimension finie. Alors,

$$f \in GL(E) \iff f \text{ injective } \iff f \text{ surjective}$$

Remarque

Soit  $f \in \mathcal{L}(E,F)$ ,  $\mathcal{B} = (e_1,\ldots,e_n)$  une base de E. Alors

$$Im(f) = Vect (f(e_1), \dots, f(e_n))$$

 $\dim (\operatorname{Im}(f)) = \operatorname{rg} (f(e_1), \dots, f(e_n))$ 

**Définition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ . Le <u>rang</u> de f est

$$rg(f) = dim (Im(f))$$

Quatrième partie

Formes linéaires

**Définition:** Soit E un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel. Une <u>forme linéaire</u> sur E est une application linéaire de E dans  $\mathbb{K}$ .

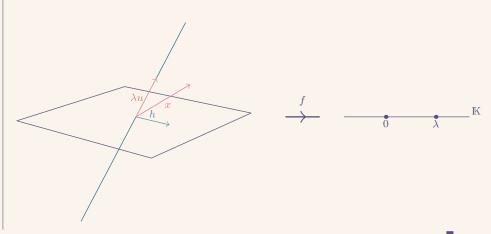
L'ensemble des formes linéaires est noté  $E^*=\mathcal{L}(E,\mathbb{K}).$   $E^*$  est appelé <u>espace dual</u> de E.

Proposition: Toute forme linéaire est soit nulle, soit surjective.

**Proposition:** Soit E un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie n et  $f \in E^* \setminus \{0\}$ . Alors  $\operatorname{Ker}(f)$  est de dimension n-1.

**Proposition:** Soit E un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie n et H un sous-espace vectoriel de E de dimension n-1. Alors,

$$\exists f \in E^*, \operatorname{Ker}(f) = H$$



**Proposition:** Avec les notations précédentes,  $\{f \in E^* \mid \operatorname{Ker}(f) = H\}$  est une droite de  $E^*$  privée de l'application nulle. En d'autres termes, les équations de H sont 2 à 2 proportionelles.

**Définition:** Soit E un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et H un sous-espace vectoriel de E. On dit que H est un <u>hyperplan</u> de E s'il existe une droite D de E telle que

$$H \oplus D = E$$

En reprenant les démonstrations précédentes, on a encore les résultats suivants :

**Proposition:** Soit H un hyperplan de E. Alors,  $\{f \in E^* \mid \text{Ker}(f) = H\}$  est une droite de  $E^*$  privée de l'application nulle.

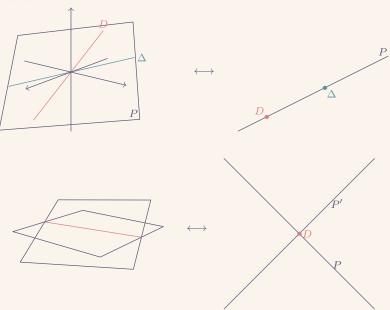
**Proposition:** Soit  $f \in E^*$  non nulle. Alors  $\operatorname{Ker}(f)$  est un hyperplan de E.

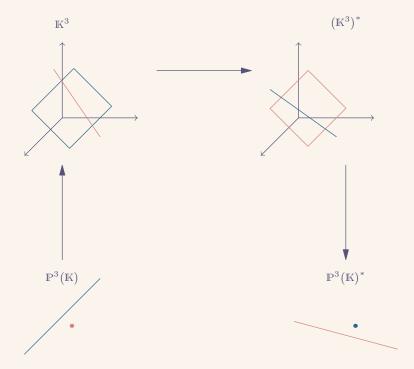
### HORS-PROGRAMME

 $\mathbb{P}^3(\mathbb{K}) = \{D \setminus \{0\} \mid D \text{ droite vectorielle de } \mathbb{K}^3\}$ 

Une <u>droite</u> projective de  $\mathbb{P}^3(\mathbb{K})$  est un plan vectoriel de  $\mathbb{K}^3$  privé de 0.

À faire : schéma A





À faire : schémas B et C  $h(N) \bullet h(M) \qquad h(O) \longrightarrow h(\Delta)$ 

### Cinquième partie

# Projections et symétries

 Définition: Soit E un  $\mathbb K\text{-espace}$  vectoriel, F et G deux sous-espaces de E supplémentaires :

$$E=F\oplus G$$

Soit  $x \in E$ .

$$\exists!(a,b)\in F\times G, x=a+b$$

Le vecteur a est appelé projeté de x sur F parallèlement à G.

Le vecteur b est appelé projeté de x sur G parallèlement à F.

La projection sur F parallèlement à G est l'application qui à  $x\in E$  associe son projeté sur F parallèlement à G.

**Proposition:** Soient F et G deux sous-espaces vectoriels de E supplémentaires et p la projection sur F parallèlement à G.

- 1.  $p \in \mathcal{L}(E)$
- 2.  $p_{|F} = \mathrm{id}_F$  et  $p_{|G} = 0$
- 3.  $p \circ p = p$
- 4. id $_E-p$  est la projection sur G parallèlement à F.

**Définition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ . On dit que f est un projecteur si  $f \circ f = f$ 

**Proposition:** Soit f un projecteur de E. Alors f est la projection sur Im(f) parallèlement à Ker(f). En particulier,

$$\operatorname{Im}(f) \oplus \operatorname{Ker}(f) = E$$

**Définition:** Soient F et G supplémentaires dans  $E:E=F\oplus G$ 



Soit  $x \in E.$  On décompose x :

$$x = a + b \text{ avec } \begin{cases} a \in F \\ b \in G \end{cases}$$

et on forme

$$y = a - b$$

On dit que y est le <u>symétrique de x par rapport à F parallèlement à G La <u>symétrie par rapport à F parallèlement à G est l'application qui à tout  $x \in E$  associe son symétrique parallèlement à G par rapport à F.</u></u>

V

**Proposition:** Soient F et G supplémentaires dans E,  $\delta$  la symétrie par rapport à Fparallèlement à G.

- 1.  $\delta \in \mathcal{L}(E)$ 2.  $\delta_{|E} = \mathrm{id}_F \text{ et } \delta_{|G} = -\mathrm{id}_G$ 3.  $\delta \circ \delta = \mathrm{id}_E$

**Définition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ . On dit que f est <u>involutive</u> si  $f \circ f = \mathrm{id}_E$ .

**Proposition:** Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  involutif. Alors f est la symétrie par rapport à  $\mathrm{Ker}(f-\mathrm{id}_E)$  parallèlement à  $\mathrm{Ker}(f+\mathrm{id}_E)$ . En particulier,

$$\operatorname{Ker}(f - \operatorname{id}_E) \oplus \operatorname{Ker}(f + \operatorname{id}_E) = E$$